# 大雁云客户端产品使用文档

一产品介绍

二入门教程

- 1 新建项目
- 2 上传数据
  - 2.1 影像数据上传
  - 2.2 区块数据上传
- 3 参数设置
- 4 生产计算
- 5 项目成果

# 一产品介绍

大雁云实景三维重建服务,需要用户提供一组对静态建模主体不同角度的航拍照片作为输入数据源,根 据输入的数据大小,输出高分辨率的带有真实纹理的可测量三维模型。大雁云计算,可成倍提升建模处 理效率,无需高端硬件支持,这款基于云的高性能服务可自动处理工程数据并生成三维模型。

## 二入门教程

### 1 新建项目

1.1 登录后,今日首页列表,点击左上角【新建项目】,即可创建一个新的项目

<b>☆大</b> 雁	Ξ					0 A 0 -	□ ×
「市日列書	④ 新建项目				请输入项目名称	尔或作业ID	G
坝日列表	TETEL	<mark>ਡ⊛ fhjghj</mark> ⊠ 281 ID:24455161	參生产计算/完成	创建时间 2022-09-23 16:15:57	备注 		
	TET	ਲ਼	參生产计算/完成	创建时间 2022-09-23 16:00:40	留注 <u> </u>		

1.2 选择项目类型(必填,影像数据或区块数据),输入项目名称(必填)、点击【下一步】

<b>衣</b> 大雁云								0 A O -	□ ×
80	④ 新建项目								Q
项目列表		🗊 fhjghj 🖾 281 ID:24	\land 新建项目			× :57	留注 <u> </u>		
		281 ID:24	项目类型		<b>。</b> 区块数据	:40	留注		
		Zwwada 281 ID:24	项目名称 project11			:56	备注 		
	TETE	International project International project International Project Internatione Project Internationa Project		确认创建		:30	新注 止		
		<ul> <li>I32_copy</li> <li>281 ID:24162:</li> </ul>	參生产计算/完 279	3.DŽ	创建时间 2022-06-	17 11:38:02	备注 		

## 2 上传数据

### 2.1 影像数据上传

2.1.1 若不上pos(传定位信息),或原文件中自带pos定位信息,则在上传成功后,直接点击【下一步】2.1.2 若上传pos(定位信息)文件,则勾选文件夹后,选择【上传pos文件】,如图:

<b>衣</b> 大雁	Ξ						RAY_RD_ZWW 🛛 🌲 🛱 – 🗖 🗙
<b>合</b> 返回首页	■ 项目	数据	>	0参数设置		■ 生产计算	및 项目成果
	土 上传影像	数据	请确保选择同类照片	文件			
	影像数据预览						上传pos文件  删除
	▶ 照片组	数量	相机	传感器尺寸	焦距	总像素	路径
	V 103MEDIA	417	DJI FC6310S	<u>/</u>	8.8 🖉	7023454272	E:\dayancloud\2022nian\banjie\103MEDIA
<ul> <li>・</li> <li>・</li></ul>							下一步

### 2.1.3 进入添加POS数据界面,添加POS

上传pos文件		Х
pos文件:		上传
文件分隔符:	逗号 (, )	~
( 忽略头文件行数:	0	v
字段顺序:	照片名称, 纬度, 经度, 高度	v
		取消 确定

- 添加POS文件:点击【打开】按钮,选择POS文件;
- 选择文件分隔符:根据你的数据添加对应的分隔符
- 选择头文件行数:若POS数据中包含头文件,则需根据文件输入头文件行数;
- 选择字段顺序:按照POS文件的字段顺序,完成相应选择,需确认选择的字段顺序与POS文件内容完全对 应;
- 2.1.4 传感器尺寸、焦距不可为空,全部确认无误后,点击【】下一步

### 2.2 区块数据上传

2.2.1. 上传影像文件

2.2.2 上传区块文件(须是与上传的影像文件相对对应的区块文件),如图

👌 大雁 :	5									0 🛔	ø		×
	■ 项目	数据		■ 参数设置		■ 生产	计算		🖳 项目成果				
	工 上传影像数据 请确保选择同类照片文件					区块文件 Block11.xml						选	择
	影像数据预览											Ħ	除
	□ 照片组	数量	相机		ſ	专尽器思考	焦距	总像素	路径				
	Images	298	Canon Cano	n IXUS 125 HS	6	5.16	4.3	4745723904	E:\dayancloud\test3	(297)\Images			



3.1 参数设置

<b>衣</b> 大雁	<b>5</b>					0 .	o -	□ ×
<b>今</b> 返回首页	◎项目数据	● 参数设置	■ 生产计算		♥ 项目成果			
	输出格式	OSGB ×						
	成果坐标系	选择成果坐标系		自定义原点				
		WGS 84 / UTM zone 32N(EPSG:	32632)					
	纹理质量	e <b>4</b> 高质量 快速						
	自定义建模区域	○ 默认范围 ○ 自定义						
<b>今</b> 联系客服							đ	詨
输出格	式:默认OSGB,可多诜	、大雁云支持格式な	如下:					
— <i>L</i> A +2								
二维恰	ICOSCE, OBJ, 3D HIE	S, JIMA, 53C, F	-BX					
点云格:	式:LAS							
二维格	式:DOM、DSM							

世界坐标系:

- 系统会根据图像EXFI信息推荐大地2000的坐标系
- 支持自定义的PRJ文件
- 支持EPSG代码或坐标系名称搜索坐标系

纹理质量:

- 高质量: 高精度、高质量, 预计处理时间比教长。
- 快速:低精度、低质量,预计时间比较快速

自定义建模区域:

- 系统自动勾选默认范围, 生产连接点最大外界矩形进行区域
- 支持自定义的KML范围文件

#### 3.2 确认后提交参数(提交后参数不可更改)

之大雁	<b>5</b>					<b>⊘ ≜ ⊘</b> − □ ×
「この」である。	◎项目数据		◎ 参数设置	医生产计算	■ 项目成果	
		输出标		<b>遣后相关参数不可以进行更改,请再次确认相关参数</b>		
		成未生作	项目名称	project		
			輸出坐标系	CGCS2000 / 3-degree Gauss-Kruger CM 105E(EPSG:4544)		
		纹理质	输出格式	OSGB		
			照片数量	417		
		自定义建模图	总像素值	7023454272	-	
				取消 确	<del></del>	
9 联系客服						提交

### 4 生产计算

4.1 点击【确定】后,作业会进入上传状态

说明:

- 上传数据时,您可以返回首页及进行其他操作,当数据上传完成后,首页列表显示上传的作业
- 点击【暂停上传】时,客户端弹窗警告点击暂停上传后,将清除所有照片记录,上传中的任务也将 被取消
- 4.2 上传完成后,作业进入建模生产运行状态

说明:

在建模生产进行中时,您可以继续使用大雁云,进行其他操作或者退出登录或者关机,均不会影响建 模,因为建模运行作业已提交到作业队列中。

## 5 项目成果

#### 5.1 预览

三维重建完成后,用户在左侧面板点击【项目成果】,则可在3D视图中浏览生成的三维模型,可对影像进行全屏、缩放、旋转、平移等操作;如下图:



点击3D,进行2D转换,可查看tiff数据,如下图

### 5.2 下载

点击【导出】按钮,即可进行三维模型成果下载,满足不同应用对实景三维的需求。



说明:

生成成果后,下载期限为30天,用户需在有效期内完成模型的下载; 若遇到无法下载的情形,请联系同您对接的业务或者客服。